

## Premier problème : le rail de Laplace

Extrait du concours commun polytechnique (concours national Deug 2005)

### Partie A : Électromagnétisme

#### I. Cadre horizontal dans un champ magnétique uniforme et constant

1) Expression du flux. :  $\Phi = B_0 \ell x$

2) Champ électromoteur.

Dans la barre en mouvement les porteurs de charge sont soumis à la force de Lorentz qui est, dans le référentiel du laboratoire ; une force magnétique  $\vec{F} = q\vec{v} \wedge \vec{B}_0$ . Cette force a la même expression dans le référentiel de la barre en mouvement. Il s'agit alors d'une force électrique  $\vec{F} = q\vec{v} \wedge \vec{B}_0 = q\vec{E}_m$ . Le champ  $\vec{E}_m = \vec{v} \wedge \vec{B}_0$  est le champ électromoteur

3) Signe du courant induit :

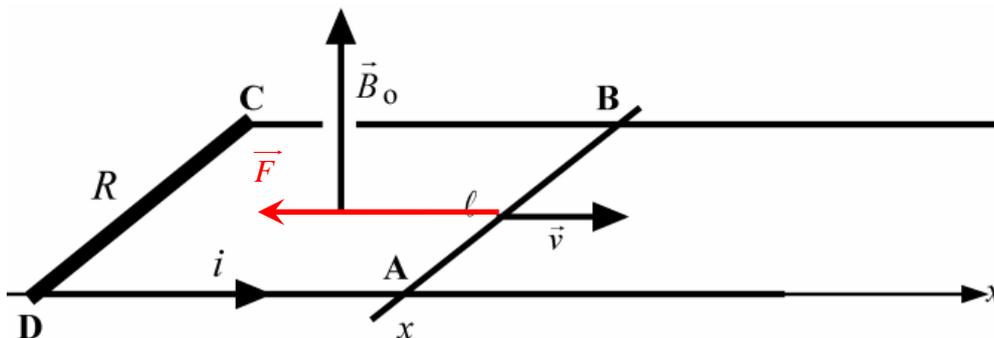
Le courant induit doit être à l'origine d'une force de Laplace  $\vec{F} = i\vec{AB} \wedge \vec{B}_0$  qui, selon la loi de modération de Lenz, s'oppose au mouvement de la barre. Cela implique que  $i$  soit **négatif**.

Nous pouvons tout aussi bien constater que le champ électromoteur  $\vec{E}_m = \vec{v} \wedge \vec{B}_0$  est dirigé selon  $\vec{BA}$  et donc que  $i$  est négatif.

Il est également possible d'argumenter à partir de la loi de Faraday :  $e = -\frac{d\Phi}{dt} = -B_0 \ell \frac{dx}{dt}$ . La vitesse étant positive,  $e$  est donc négatif et donc  $i$  est négatif...

4) Expression de l'intensité du courant  $i$  :  $e = -\frac{d\Phi}{dt} = -B_0 \ell v = Ri \Rightarrow i = -\frac{B_0 \ell v}{R}$

5) Force de Laplace :  $\vec{F} = i\vec{AB} \wedge \vec{B}_0 = B_0 i \ell \vec{e}_x = -\frac{B_0^2 \ell^2 v}{R} \vec{e}_x$



6) Expression vectorielle de la vitesse :

La barre, de masse  $m$  étant supposée glisser sans frottement, le principe fondamental de la dynamique s'écrit :

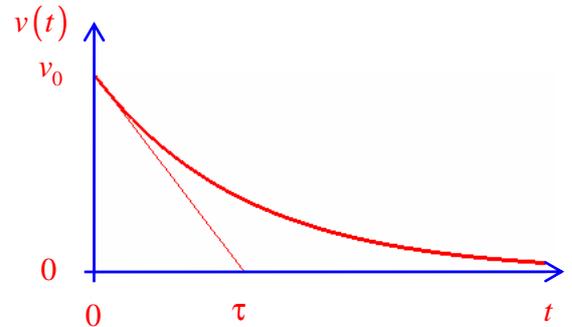
$$\vec{F} = m \frac{d\vec{v}}{dt} = -\frac{B_0^2 \ell^2}{R} \vec{v} \quad \text{soit encore} \quad \frac{d\vec{v}}{dt} + \frac{B_0^2 \ell^2}{mR} \vec{v} = \vec{0}$$

La solution générale de cette équation différentielle linéaire du premier ordre est une solution exponentielle. En posant  $\tau = \frac{mR}{B_0^2 \ell^2}$ , cette solution générale s'écrit :  $\vec{v} = \vec{K} e^{-\frac{t}{\tau}}$ . Il reste à choisir  $\vec{K}$  pour satisfaire à la condition initiale  $\vec{v}(0) = \vec{v}_0$  et finalement :

$$\vec{v} = \vec{v}_0 e^{-\frac{t}{\tau}} = \vec{v}_0 \exp\left(-\frac{B_0^2 \ell^2 t}{mR}\right)$$

7) Allure de la courbe représentant  $v(t)$  :

- Note* : Pour être valide, un graphe dont on demande « l'allure » doit comporter sur chaque axe :
- indication de la grandeur physique concernée (ici  $t$  en abscisse et  $v$  en ordonnée)
  - indication de l'origine (ici 0 sur chaque axe)
  - indication d'un facteur d'échelle (ici la constante de temps  $\tau$  en abscisse et  $v_0$  en ordonnée)



8) Influence de  $R$  :

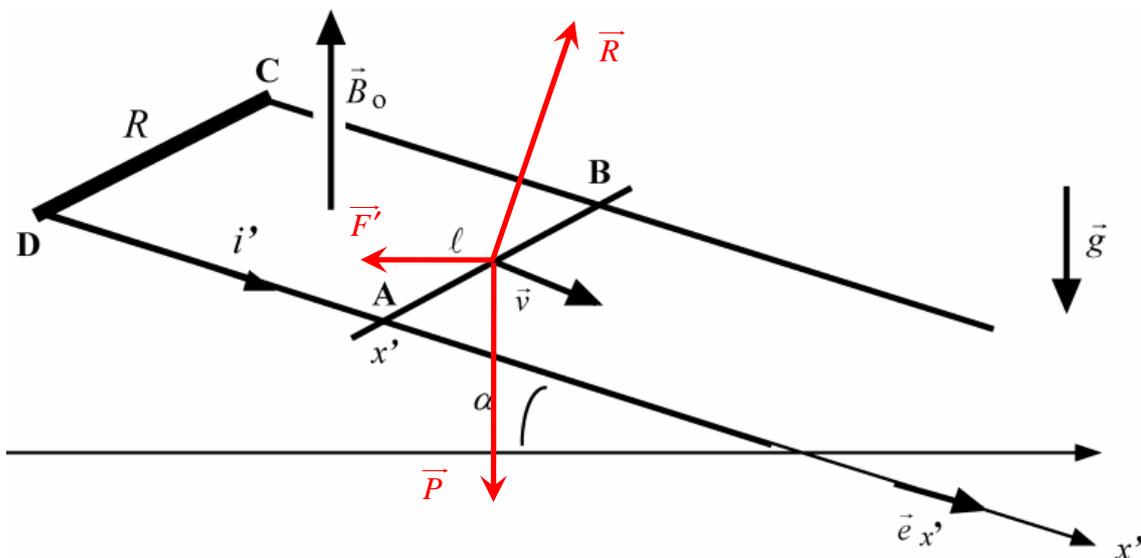
La constante de temps est proportionnelle à  $R$ . Diminuer  $R$  revient à ralentir la vitesse de la barre d'autant plus rapidement.

## II. Cadre incliné dans un champ magnétique uniforme et constant

1) Expression du flux :  $\Phi' = \vec{B}_0 \cdot \vec{n}_+ \ell x' = B_0 \ell x' \cos \alpha$

2) Intensité du courant induit :  $e' = R i' = -\frac{d\Phi'}{dt} = -B_0 \ell v' \cos \alpha$  et donc  $i' = -\frac{B_0 \ell v' \cos \alpha}{R}$ .

3) Inventaire des forces :



La force de Laplace  $\vec{F}'$  est toujours orthogonale à  $\vec{B}_0$  et à  $\vec{AB}$  : elle est donc horizontale et a son point d'application au milieu de AB.

Le poids  $\vec{P}$  est bien sûr vertical et appliqué également au milieu de AB.

Enfin, les réactions  $\vec{R}_A$  et  $\vec{R}_B$  des rails sont égales, appliquées en A et B, et, en l'absence de frottement, normales au rail. Leur résultante  $\vec{R} = \vec{R}_A + \vec{R}_B$  est donc appliquée au milieu de AB et inclinée d'un angle  $\alpha$  par rapport à la verticale.

4) Expression vectorielle de la force de Laplace :  $\vec{F}' = i' \vec{AB} \wedge \vec{B}_0 = - \frac{B_0^2 \ell^2 v' \cos \alpha}{R} \vec{e}_x$

5) Équation différentielle du mouvement.

Il nous suffit d'écrire l'expression du principe fondamental de la dynamique en projection sur  $\vec{e}_x$ ,

soit :  $(\vec{F}' + \vec{P} + \vec{R}) \cdot \vec{e}_x = m \frac{dv'}{dt}$

Avec  $\vec{F}' \cdot \vec{e}_x = - \frac{B_0^2 \ell^2 v' \cos \alpha}{R} \vec{e}_x \cdot \vec{e}_x = - \frac{B_0^2 \ell^2 (\cos \alpha)^2}{R} v'$

$\vec{P} \cdot \vec{e}_x = -mg \vec{e}_z \cdot \vec{e}_x = +mg \sin \alpha$

et, du fait de l'absence de frottements  $\vec{R} \cdot \vec{e}_x = 0$

L'équation différentielle s'écrit donc : 
$$- \frac{B_0^2 \ell^2 (\cos \alpha)^2}{R} v' + mg \sin \alpha = m \frac{dv'}{dt}$$

6) Expression de  $v'(t)$

Posons  $\tau' = \frac{mR}{B_0^2 \ell^2 (\cos \alpha)^2}$  l'équation différentielle s'écrit alors :  $\frac{dv'}{dt} + \frac{v'}{\tau'} = g \sin \alpha$

Il apparaît immédiatement une solution particulière constante :  $v'_{part} = \tau' g \sin \alpha$

La solution générale de cette équation est donc  $v' = \tau' g \sin \alpha + K e^{-\frac{t}{\tau'}}$  et la constante d'intégration  $K$  est déterminée par la condition initiale  $v'(0) = 0 = \tau' g \sin \alpha + K$ .

Finalement : 
$$v'(t) = \tau' g \sin \alpha \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau'}} \right) = \frac{mRg \sin \alpha}{B_0^2 \ell^2 (\cos \alpha)^2} \left( 1 - \exp \left( - \frac{B_0^2 \ell^2 (\cos \alpha)^2 t}{mR} \right) \right)$$

7) Allure de la courbe représentant  $v'(t)$  :

